

Problem 1: transformacja tensora II rzędu

Wykazać słuszność wzorów na transformację tensora naprężenia do nowego układu współrzędnych:

$$\sigma_{ij}' = a_{ik} a_{jl} \sigma_{kl}$$

- a) używając zapisu macierzowego,
- b) wykonując działania na wskaźnikach.

Uwaga: Wielkości wyrażone w „nowym” układzie współrzędnych zawsze oznaczamy przez prim (').

Rozwiązanie:

Chcemy udowodnić prawo transformacji tensora II rzędu:

$$\sigma_{ij}' = a_{ik} a_{jl} \sigma_{kl} \quad (1)$$

(indeks 'prim' oznacza wielkości wyrażone w nowym układzie współrzędnych).

Dowód można przeprowadzić na dwa sposoby:

a) działanie na wskaźnikach

Tensor naprężeń jest zdefiniowany przez:

$$F_i = \sigma_{ij} S_j \quad (2)$$

Wyraźmy wektory F i S w starym układzie odniesienia:

$$F_i = a_{ki} F_k' \quad \text{oraz} \quad S_j = a_{mj} S_m'$$

(gdzie S_j jest płatem powierzchni prostopadłym do osi x_j).

Podstawiamy te zależności do (2):

$$a_{ki} F_k' = \sigma_{ij} a_{mj} S_m' \quad \text{i pomnóżmy lewostronnie przez } a_{pi}:$$

$$a_{pi} a_{ki} F_k' = a_{pi} \sigma_{ij} a_{mj} S_m'$$

$$\text{lecz: } a_{pi} a_{ki} = \delta_{pk}$$

więc:

$$F'_p = a_{pi} \sigma_{ij} a_{mj} S'_m \quad (3)$$

Przepiszmy definicję tensora naprężeń (2) napisaną w nowym układzie:

$$F'_p = \sigma'_{pm} S'_m \quad (4)$$

Porównując Równ. (3) i (4) otrzymujemy:

$$\sigma'_{pm} = a_{pi} a_{mj} \sigma_{ij} \quad (5)$$

Powyższy wynik jest równoważny z Równ. (1), zatem prawo transformacji jest udowodnione.

b) działanie na macierzach

Jeśli wektor siły \mathbf{F} oraz wektor normalnej do powierzchni \mathbf{S} przedstawimy jako macierze kolumnowe trój-elementowe ($[F]$ oraz $[S]$) zawierające składowe tych wektorów, zaś $[\sigma]$ jest macierzą tensora naprężeń (o wymiarze 3×3), to Równ. (2) można przedstawić jako:

$$[F] = [\sigma][S] \quad (6)$$

Zauważmy, że $[F] = [a]^t [F']$ oraz $[S] = [a]^t [S']$

(gdzie $[a]^t$ jest transponowana macierzy obrotu $[a]$).

Podstawiając powyższe relacje do Równ. 6 otrzymujemy:

$$[a]^t [F'] = [\sigma] [a]^t [S']$$

czyli:

$$[F'] = [a][\sigma][a]^t [S']$$

W nowym układzie definicja tensora naprężeń ma postać:

$$[F'] = [\sigma'] [S']$$

Porównując oba powyższe równania widzimy, że:

$$[\sigma'] = [a][\sigma][a]^t \quad (7)$$

Uzyskany wynik (Rów. 7) jest równoważnym zapisem (macierzowym) prawa transformacji wyrażonego przy pomocy wskaźników (Równ. 1).

Problem 2 : transformacja tensora IV rzędu

Wykazać słuszność wzorów na transformację tensorów sprężystości do nowego układu

współrzędnych: $S_{ijkl}' = a_{im}a_{jn}a_{ko}a_{lp}S_{mnop}$ oraz $C_{ijkl}' = a_{im}a_{jn}a_{ko}a_{lp}C_{mnop}$.

Rozwiązanie:

Rozważmy przykład tensora podatności sprężystej: S_{ijkl} .

Chcemy wykazać, że:

$$S_{ijkl}' = a_{im}a_{jn}a_{ko}a_{lp}S_{mnop}$$

Korzystamy z prawa Hooke'a:

$$\varepsilon_{ij} = S_{ijkl}\sigma_{kl} \quad (1)$$

Wyraźmy tensory odkształcenia i naprężenia w starym układzie:

$$\varepsilon_{ij} = a_{mi}a_{nj}\varepsilon_{mn}' \quad \text{oraz} \quad \sigma_{kl} = a_{pk}a_{rl}\sigma_{pr}'$$

Podstawmy powyższe zależności do Równ. (1)

$$a_{mi}a_{nj}\varepsilon_{mn}' = S_{ijkl}a_{pk}a_{rl}\sigma_{pr}'$$

Pomnóżmy obie strony przez $a_{ti}a_{sj}$:

$$a_{ti}a_{sj}a_{mi}a_{nj}\varepsilon_{mn}' = a_{ti}a_{sj}S_{ijkl}a_{pk}a_{rl}\sigma_{pr}'$$

lecz: $a_{ti}a_{mi} = \delta_{tm}$ oraz $a_{sj}a_{nj} = \delta_{sn}$, zatem:

$$\delta_{tm}\delta_{sn}\varepsilon_{mn}' = a_{ti}a_{sj}S_{ijkl}a_{pk}a_{rl}\sigma_{pr}'$$

czyli:

$$\varepsilon_{ts}' = a_{ti}a_{sj}S_{ijkl}a_{pk}a_{rl}\sigma_{pr}'$$

Lecz prawo Hooke'a w nowym układzie ma postać:

$$\varepsilon_{ts}' = S_{tspr}' \sigma_{pr}'$$

Z porównania dwóch powyższych równań:

$$S_{tspr}' = a_{ti} a_{sj} S_{ijkl} a_{pk} a_{rl}$$

albo:

$$S_{tspr}' = a_{ti} a_{sj} a_{pk} a_{rl} S_{ijkl}$$

co było do wykazania.