

Ćwiczenie 2

Zależność okresu drgań wahadła od amplitudy

Cel ćwiczenia

Zapoznanie się z ruchem drgającym i parametrami opisującymi ten ruch. Wyznaczenie zależności okresu drgań od amplitudy dla układu zbliżonego do wahadła matematycznego. Doświadczalne badanie funkcji gęstości prawdopodobieństwa dla błędów przypadkowych.

Wprowadzenie

Ruchem harmonicznym nazywamy ruch, w którym wychylenie jest sinusoidalną funkcją czasu. Z ruchem takim mamy do czynienia wtedy, gdy działająca siła zwrotna jest proporcjonalna do wychylenia. Przykładem drgań harmonicznymi w szerokim zakresie amplitudy drgań jest np. ruch ciężarka zawieszony na sprężynie (ćwicz. 7).

Ruch dowolnego wahadła, zarówno matematycznego jak i fizycznego, jest harmoniczny jedynie dla małych wychyleń, dla których słuszne jest przybliżenie $\sin \theta = \theta$. Ruch wahadła opisuje wtedy równanie

$$I \frac{d^2\theta}{dt^2} = -m g a \theta, \quad (1)$$

którego wyprowadzenie i znaczenie symboli przedstawiono w ćwiczeniu 1.

Dla ruchu harmonicznego okres drgań nie zależy od amplitudy. Jest to ściśle związane z faktem, że równanie (1) jest równaniem różniczkowym *liniowym, jednorodnym*. Dla równań tego typu obowiązuje twierdzenie, że jeżeli funkcja $\theta(t) = \cos(\omega t + \varphi)$ jest rozwiązaniem równania, to rozwiązaniem jest również jej iloczyn przez dowolną stałą, $\theta(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$. Stała A reprezentuje fizycznie amplitudę drgań. Postać funkcji $\theta(t) = \cos(\omega t + \varphi)$ i jej parametry (ω , a zatem i okres $T = 2\pi/\omega$) pozostają przy tym nie zmienione.

Dla wychyleń dużych przybliżenie $\sin \theta = \theta$ nie jest słuszne, a równanie opisujące ruch wahadła

$$I \frac{d^2\theta}{dt^2} = -m g a \sin \theta, \quad (2)$$

staje się jednorodnym równaniem różniczkowym *nieliniowym*. Nieliniowym, gdyż niewiadoma $\theta(t)$ nie występuje w pierwszej potęgze, lecz jest argumentem funkcji sinus.

Jakie własności charakteryzują drgania swobodne w układach nieliniowych? Powstający ruch pozostaje ruchem okresowym, ale nie jest harmoniczny, tj. zależność wychylenia z położenia równowagi od czasu nie może być opisana pojedynczą sinusoidą. Ponadto okres ruchu staje się zależny od amplitudy drgań.

Nieliniowe równania różniczkowe są znacznie trudniejsze do rozwiązania od liniowych i w wielu przypadkach jedyną praktyczną metodą są obliczenia numeryczne przy użyciu komputera. W przypadku nieliniowego wahadła jest możliwe rozwiązanie analityczne, oparte

o metodę rozwijania funkcji w szereg. Przedstawiamy jego najważniejszy rezultat – wyrażenie na okres drgań wahadła w funkcji maksymalnej amplitudy drgań θ_m w postaci nieskończonego szeregu

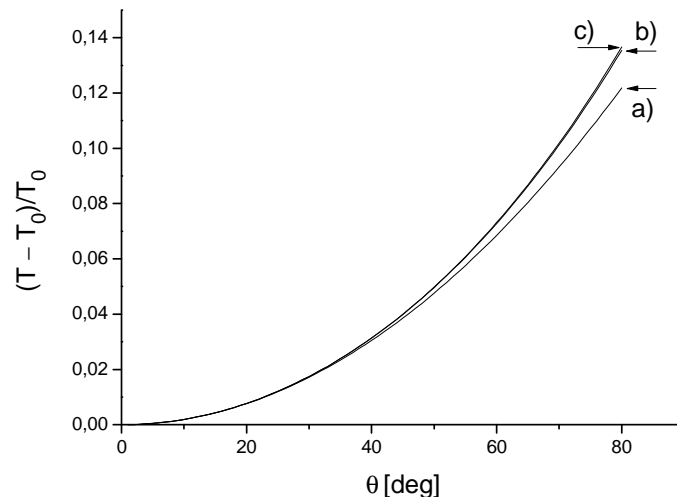
$$T = T_0 \left[1 + \left(\frac{1}{2} \right)^2 \sin^2 \frac{\theta_m}{2} + \left(\frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \right)^2 \sin^4 \frac{\theta_m}{2} + \left(\frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \right)^2 \sin^6 \frac{\theta_m}{2} + \dots \right]. \quad (3)$$

Stała T_0 oznacza wartość okresu drgań dla małych kątów wychylenia (dokładnie – w granicy $\theta \rightarrow 0$), równą $2\pi\sqrt{l/g}$.

Przez rozwinięcie funkcji sinus w szereg potęgowy ($\sin x = x - x^3/3! + x^5/5! - \dots$) wzór (3) można przekształcić do postaci

$$T = T_0 \left[1 + \frac{1}{16} \theta_m^2 + \frac{11}{3072} \theta_m^4 + \dots \right], \quad (4)$$

gdzie kąt maksymalnego wychylenia θ_m jest wyrażony w radianach. Rysunek 1 pokazuje, że wzór (4) wystarczająco dokładnie opisuje obserwowaną zależność $T(\theta_m)$ w zakresie wychyleń do sześćdziesięciu stopni.



Rys. 1. Wykresy zależności względnej zmiany okresu od amplitudy drgań:
a) przybliżenie $(1/16)\theta_m^2$, b) przybliżenie $(1/16)\theta_m^2 + (11/3072)\theta_m^4$,
c) wynik praktycznie dokładny (wielomian (3) 10 stopnia).

W ćwiczeniu sprawdza się doświadczalnie zależność okresu T od amplitudy drgań θ_m . Ponieważ zmiana okresu, nawet dla znacznych wartości amplitudy drgań θ_m , jest niewielka, więc wygodnie jest przedstawiać wyniki doświadczalne jako względną zmianę okresu, $(T - T_0) / T_0$, którą porównujemy z zależnością teoretyczną

$$\frac{T - T_0}{T_0} = \frac{1}{16} \theta_m^2 + \frac{11}{3072} \theta_m^4. \quad (5)$$

Wartość T_0 wyznaczamy przez pomiar okresu dla małych wychyleń.

Pomiar okresu dla małych wychyleń.

W instrukcji wykonawczej tego ćwiczenia jak i innych wykorzystujących wahadła spotykamy zalecenie, by amplituda drgań θ_m nie przekraczała zadanej wartości, zazwyczaj 3° . Skąd wynika taka właśnie wartość maksymalnej amplitudy?

W eksperymencie mierzymy np. czas 25 okresów. Zależna od refleksu eksperymentatora niepewność pomiaru interwału czasu $u(25T)$ jest rzędu 0,1 s. Zatem niepewność jednego okresu jest 25 razy mniejsza, $u(T) = 0,004$ s. Jeżeli pomiar taki powtórzymy np. 6 razy, niepewność zmaleje do wartości circa $u(T) = 0,004/\sqrt{6}$ s = 0,0016 s. Typowa wartość okresu to 1 s, zatem odpowiadająca niepewność względna to $u(T)/T = 0,0016$.

Błąd systematyczny spowodowany skończoną wartością amplitudy określa (wzór (5)) czynnik $\theta_m^2/16$. Możemy go pominąć jeżeli jest o rząd wielkości – czyli 10 razy – mniejszy od przyjętej niepewności. Uzyskujemy zatem nierówność

$$\frac{1}{16} \theta_m^2 < \frac{u(T)/T}{10},$$

z której otrzymujemy $\theta_m < 0,046$ rad = $2,6^\circ$. Przyjmujemy w zaokrągleniu, że wychylenie nie powinno przekraczać 3 stopni.

Badanie funkcji rozkładu prawdopodobieństwa dla błędu przypadkowego.

Pojęcie i własności histogramu doświadczalnego oraz jego porównanie z rozkładem teoretycznym opisano w Dodatku B2. Łatwy w realizacji pomiar okresu drgań może dostarczyć np. 100 wyników pomiaru potrzebnych do sporządzenia histogramu.

Literatura

Wyprowadzenie wzoru (5), ale tylko z dokładnością do wyrazu $\theta_m^2/16$, przedstawiono w podręczniku: Kittel C., Knight W. D., Ruderman M. A.: *Mechanika*. Warszawa, PWN 1969.